

Docket No.: 50195-400

**PATENT**

**IN THE UNITED STATES PATENT AND TRADEMARK OFFICE**

In re Application of	:	Customer Number: 20277
	:	
Fumio SETO, et al.	:	Confirmation Number:
	:	
Serial No.:	:	Group Art Unit:
	:	
Filed: November 05, 2003	:	Examiner:
	:	
For: NAVIGATION DEVICE AND RELATED METHOD	:	

**CLAIM OF PRIORITY AND  
TRANSMITTAL OF CERTIFIED PRIORITY DOCUMENT**

Mail Stop CPD  
Commissioner for Patents  
P.O. Box 1450  
Alexandria, VA 22313-1450

Sir:


In accordance with the provisions of 35 U.S.C. 119, Applicants hereby claim the priority of:

**Japanese Patent Application No. P2002-329554, filed on November 13, 2002**

cited in the Declaration of the present application. A certified copy is submitted herewith.

Respectfully submitted,

MCDERMOTT, WILL & EMERY

  
Robert L. Price  
Registration No. 22,685

600 13<sup>th</sup> Street, N.W.  
Washington, DC 20005-3096  
(202) 756-8000 RLP:gav  
Facsimile: (202) 756-8087  
**Date: November 5, 2003**

50195 - 400

Fumio SETO, et al.

November 5, 2003

日 本 国 特 許 庁

JAPAN PATENT OFFICE

*McDermott, Will & Emery*

別紙添付の書類に記載されている事項は下記の出願書類に記載されている事項と同一であることを証明する。

This is to certify that the annexed is a true copy of the following application as filed with this Office.

出 願 年 月 日                      2 0 0 2 年 1 1 月 1 3 日  
Date of Application:

出 願 番 号                      特 願 2 0 0 2 - 3 2 9 5 5 4  
Application Number:  
[ST. 10/C] :                      [ J P 2 0 0 2 - 3 2 9 5 5 4 ]

出      願      人                      日 産 自 動 車 株 式 有 限 公 司  
Applicant(s):

2 0 0 3 年    8 月 1 4 日

特許庁長官  
Commissioner,  
Japan Patent Office

今 井 康 夫

出証番号    出証特 2 0 0 3 - 3 0 6 6 2 1 6

【書類名】 特許願

【整理番号】 NM02-00422

【提出日】 平成14年11月13日

【あて先】 特許庁長官殿

【国際特許分類】 G01C 21/00  
G08G 1/09  
G09B 29/10

【発明者】

【住所又は居所】 神奈川県横浜市神奈川区宝町 2 番地 日産自動車株式会  
社内

【氏名】 瀬戸 史生

【発明者】

【住所又は居所】 神奈川県横浜市神奈川区宝町 2 番地 日産自動車株式会  
社内

【氏名】 中山 沖彦

【発明者】

【住所又は居所】 神奈川県横浜市神奈川区宝町 2 番地 日産自動車株式会  
社内

【氏名】 渡部 眞幸

【特許出願人】

【識別番号】 000003997

【氏名又は名称】 日産自動車株式会社

【代理人】

【識別番号】 100083806

【弁理士】

【氏名又は名称】 三好 秀和

【電話番号】 03-3504-3075

## 【選任した代理人】

【識別番号】 100068342

【弁理士】

【氏名又は名称】 三好 保男

## 【選任した代理人】

【識別番号】 100100712

【弁理士】

【氏名又は名称】 岩▲崎▼ 幸邦

## 【選任した代理人】

【識別番号】 100087365

【弁理士】

【氏名又は名称】 栗原 彰

## 【選任した代理人】

【識別番号】 100100929

【弁理士】

【氏名又は名称】 川又 澄雄

## 【選任した代理人】

【識別番号】 100095500

【弁理士】

【氏名又は名称】 伊藤 正和

## 【選任した代理人】

【識別番号】 100101247

【弁理士】

【氏名又は名称】 高橋 俊一

## 【選任した代理人】

【識別番号】 100098327

【弁理士】

【氏名又は名称】 高松 俊雄

## 【手数料の表示】

【予納台帳番号】 001982

【納付金額】 21,000円

## 【提出物件の目録】

【物件名】 明細書 1

【物件名】 図面 1

【物件名】 要約書 1

【包括委任状番号】 9707400

【プルーフの要否】 要

【書類名】 明細書

【発明の名称】 ナビゲーション装置

【特許請求の範囲】

【請求項 1】 車両に搭載され、前記車両の乗員に対し目的地までの経路情報を表示手段により表示するナビゲーション装置において、

音声認識の対象となり且つ前記表示手段に表示される音声認識対象語の音声入力を認識する音声認識手段と、

前記音声認識手段により音声認識対象語が認識された場合、その認識内容に基づいて所定の表示画像を前記表示手段に表示させる表示制御手段と、を備え、

前記音声認識手段は、音声認識対象語の認識に失敗した場合、前記表示手段に現在表示されている音声認識対象語以外の音声認識対象語について、1 または複数回の再認識処理を行うことを特徴とするナビゲーション装置。

【請求項 2】 前記音声認識手段は、前記再認識処理の少なくとも 1 回として、現在の表示画像の表示領域内に存在し、且つ現在の表示スケールと異なるスケールにしたときに表示対象となる音声認識対象語について、認識処理を行うことを特徴とする請求項 1 に記載のナビゲーション装置。

【請求項 3】 前記音声認識手段は、前記再認識処理の少なくとも 1 回として、現在の表示画像の表示領域を拡張させた拡張領域内に存在し、且つ現在の表示スケールを拡大スケールにしたときに表示対象となる音声認識対象語について、認識処理を行うことを特徴とする請求項 1 に記載のナビゲーション装置。

【請求項 4】 前記音声認識手段は、前記車両の走行履歴に応じて、前記拡張領域および前記拡大スケールの少なくとも一方を決定することを特徴とする請求項 3 に記載のナビゲーション装置。

【請求項 5】 前記音声認識手段は、前記車両の現在位置の土地属性に応じて、前記拡張領域および前記拡大スケールの少なくとも一方を決定することを特徴とする請求項 3 または請求項 4 のいずれかに記載のナビゲーション装置。

【請求項 6】 前記音声認識手段は、前記拡大スケールでの認識処理に失敗した場合、前記再認識処理の少なくとも 1 回として、前記拡張領域内に存在し、且つ前記拡大スケールを縮小させた表示スケールで表示対象となる音声認識対象

語について、認識処理を行うことを特徴とする請求項 3 ～請求項 5 のいずれか 1 項に記載のナビゲーション装置。

【請求項 7】 地図データをメッシュ状のブロックに分割して記憶する記憶手段をさらに備え、

前記音声認識手段は、現在の表示画像の表示領域内に存在し、且つ現在の表示スケールと異なるスケールにしたときに表示対象となる音声認識対象語について、認識処理を行う代わりに、前記表示領域と重なり合う前記ブロック内に存在し、且つ現在の表示スケールと異なるスケールにしたときに表示対象となる音声認識対象語について、認識処理を行うことを特徴とする請求項 2 に記載のナビゲーション装置。

【請求項 8】 地図データをメッシュ状のブロックに分割して記憶する記憶手段をさらに備え、

前記音声認識手段は、現在の表示画像の表示領域を拡張させた拡張領域内に存在し、且つ現在の表示スケールを拡大スケールにしたときに表示対象となる音声認識対象語について、認識処理を行う代わりに、前記拡張領域と重なり合う前記ブロック内に存在し、且つ現在の表示スケールを拡大スケールにしたときに表示対象となる音声認識対象語について、認識処理を行うことを特徴とする請求項 3 ～請求項 5 のいずれか 1 項に記載のナビゲーション装置。

【請求項 9】 地図データをメッシュ状のブロックに分割して記憶する記憶手段をさらに備え、

前記音声認識手段は、前記拡張領域内に存在し、且つ前記拡大スケールを縮小させた表示スケールで表示対象となる音声認識対象語について、認識処理を行う代わりに、前記拡張領域と重なり合う前記ブロック内に存在し、且つ前記拡大スケールを縮小させた表示スケールで表示対象となる音声認識対象語について、認識処理を行うことを特徴とする請求項 6 に記載のナビゲーション装置。

【請求項 1 0】 前記音声認識手段は、前記表示領域または前記拡張領域と重なり合う前記ブロックのうち、所定領域以上重なり合う前記ブロック内に存在する音声認識対象語について、認識処理を行うことを特徴とする請求項 7 ～請求項 9 のいずれか 1 項に記載のナビゲーション装置。

【請求項 1 1】 前記表示制御手段は、前記再認識処理の対象とされた表示スケールの範囲を前記表示手段に表示させることを特徴とする請求項 1 ～請求項 1 0 のいずれか 1 項に記載のナビゲーション装置。

【請求項 1 2】 前記表示制御手段は、前記再認識処理により認識された音声認識対象語を含む表示画像を前記表示手段に表示させることを特徴とする請求項 1 ～請求項 1 1 のいずれか 1 項に記載のナビゲーション装置。

【発明の詳細な説明】

【0 0 0 1】

【発明の属する技術分野】

本発明は、ナビゲーション装置に関する。

【0 0 0 2】

【従来の技術】

従来におけるナビゲーション装置として、画面上に表示される音声認識対象語が音声入力されることにより、地図の移動や目的地の設定等を行うものが知られている。（例えば特許文献 1 参照）

【0 0 0 3】

【特許文献 1】

特開平 7 - 3 1 9 3 8 3 号公報

【0 0 0 4】

【発明が解決しようとする課題】

しかしながら、従来におけるナビゲーション装置では、例えば、現在表示されている音声認識対象語（地名等）が、表示スケールを拡大した場合に表示されなくなってしまうことがある。このため、拡大スケールの画像を表示している場合には、表示領域内に存在する地名等であっても画面上に表示されない可能性があり、その場合には、ユーザが音声入力を行ったとしても、その地名等を指定できなくなってしまう。

【0 0 0 5】

本発明はこのような従来の課題を解決するためになされたものであり、その目的とするところは、音声認識対象語の指定を容易に行うことが可能なナビゲーション



ョン装置を提供することにある。

#### 【0 0 0 6】

##### 【課題を解決するための手段】

上記目的を達成するため、本発明では、車両に搭載され、車両の乗員に対し目的地までの経路情報を表示手段により表示するナビゲーション装置であって、音声認識手段は、音声認識の対象となり且つ表示手段に表示される音声認識対象語の音声入力を認識し、表示制御手段は、音声認識手段により音声認識対象語が認識された場合、その認識内容に基づいて所定の表示画像を表示手段に表示させ、さらに、音声認識手段は、音声認識対象語の認識に失敗した場合、表示手段に現在表示されている音声認識対象語以外の音声認識対象語について、1 または複数回の再認識処理を行うことを特徴とする。

#### 【0 0 0 7】

##### 【発明の効果】

本発明によれば、音声認識手段は、音声認識対象語の認識に失敗した場合、表示手段に現在表示されている音声認識対象語以外の音声認識対象語について、再認識処理を行うので、現在の表示スケールにおいて表示されていない音声認識対象語がユーザにより発話されても、その音声認識対象語について認識することが可能となる。従って、音声認識対象語の指定を容易に行うことができる。

#### 【0 0 0 8】

##### 【発明の実施の形態】

以下、本発明の好適な実施形態を図面に基づいて説明する。

#### 【0 0 0 9】

図 1 は、本発明の実施形態に係るナビゲーション装置の構成図である。同図に示すように、ナビゲーション装置 1 は、車両に搭載され、車両の乗員に対し目的地までの経路情報を表示機器（後述するディスプレイ）により表示するものである。

#### 【0 0 1 0】

このナビゲーション装置 1 は、音声を入力すると共に、入力した音声をデジタルデータにして出力する音声入力部 10 と、測位用衛星から発信される電波を G

P S アンテナを利用して受信し、車両の現在位置及び時刻を取得して出力する G P S 受信機 1 1 と、自車両の走行距離の総和を日ごとに計算し、普段の日（月～金曜日）や土日にかけて各々の平均を格納しておく車両履歴取得装置 1 2 と、各種データを保有するデータベース 2 0 と、音声入力部 1 0 からのデジタル音声信号を入力するナビゲーション部 3 0 と、ナビゲーション部 3 0 からの画像データを表示するディスプレイ（表示手段） 4 0 と、ナビゲーション部 3 0 により生成された音声データに基づき音声出力するスピーカ 5 0 とを備えている。

#### 【 0 0 1 1 】

より詳しく説明すると、データベース 2 0 は、道路情報や地名情報や施設情報などの地図データを表示スケール毎（例えば 5 0 0 m, 1 k m, 1 0 k m 毎）に格納する地図データ部（記憶手段） 2 1 と、音声認識をさせるための認識辞書を、地図データ内の音声認識対象語とリンクして格納及び管理する認識辞書部 2 2 とを具備している。なお、地図データ部 2 1 は、表示スケール毎の地図データをメッシュ状のブロックに分割して記憶している。

#### 【 0 0 1 2 】

また、データベース 2 0 は、地図データ部 2 1 内の地図データを取得可能な形で格納及び管理し、位置情報に基づいて指定範囲の地図データを切り出してナビゲーション部 3 0 に出力すると共に、現在ディスプレイ 4 0 に表示されている表示画像内の音声認識対象語を切り出してナビゲーション部 3 0 に出力するものである。さらにデータベース 2 0 は、現在表示されている表示領域の土地属性の情報（都会や郊外などの情報）をナビゲーション部 3 0 に出力するようになっている。

#### 【 0 0 1 3 】

ナビゲーション部 3 0 は、音声認識の対象となり且つディスプレイ 4 0 に表示される音声認識対象語の音声入力を認識する音声認識部（音声認識手段） 3 1 と、音声認識部 3 1 により音声認識対象語が認識された場合、その認識内容に基づいて所定の表示画像をディスプレイ 4 0 に表示させる提示処理部（表示制御手段） 3 2 とを具備している。

#### 【 0 0 1 4 】

詳しくは、音声認識部 3 1 は、音声認識を行うための認識辞書をデータベース 2 0 から取得すると共に、取得した認識辞書と、音声入力部 1 0 からのデジタルデータとの照合を行って音声認識を行うものである。また、提示処理部 3 2 は、所望の地図データをデータベース 2 0 から取得してディスプレイ 4 0 に表示させると共に、ユーザが発話した音声認識対象語が存在したのかどうかをスピーカ 5 0 により報知させるようになっている。

#### 【0 0 1 5】

図 2 は、本実施形態に係るナビゲーション装置 1 の動作を示すフローチャートである。まず、音声入力部 1 0 は、ユーザからの音声入力の内容をデジタルデータ化し、そのデータを音声認識部 3 1 に出力する（S T 1 0 0）。その後、ナビゲーション部 3 0 は、GPS 受信機 1 1 から現在位置情報および日時情報を取得し、その内容を音声認識部 3 1 に入力する（S T 1 0 1）。

#### 【0 0 1 6】

そして、音声認識部 3 1 は、ディスプレイ 4 0 に表示される音声認識対象語と、デジタルデータとを比較し、一致する音声認識対象語が画面内に存在するか否かを判断する（S T 1 0 2）。具体的には、現在画面上に表示されている音声認識対象語をデータベース 2 0 から切り出し、ユーザが発話した音声のデジタルデータと、切り出した音声認識対象語とを音声認識部 3 1 おいて照合し判断する。

#### 【0 0 1 7】

ここで、画像内に存在する音声認識対象語について説明する。図 3 は、画像内に存在する音声認識対象語の説明図である。同図に示すように、ディスプレイ 4 0 には、道路情報や地名情報や施設情報などが表示されており、さらに「A 駅」や「デパート B」などの音声認識となる音声認識対象語 6 0 が表示されている。ステップ S T 1 0 2 の処理では、図 3 に示すようにディスプレイ 4 0 に表示される音声認識対象語 6 0 と、音声入力部 1 0 からのデジタルデータとを比較し、一致するか否かを判断している。

#### 【0 0 1 8】

再度図 2 を参照して説明する。デジタルデータと一致する音声認識対象語 6 0 が存在する場合（S T 1 0 2：Y E S）、処理は S T 1 0 8 に移行する。一方、

一致する音声認識対象語 60 が存在しない場合（ST102：NO）、音声認識部 31 は、現在ディスプレイ 40 に表示されている表示領域に相当する領域内（表示相当領域内）に一致する音声認識対象語 60 が存在するか否かを判断する（ST103）。具体的には、表示相当領域から音声認識対象語 60 を切り出し、ユーザが発話した音声データと、切り出した音声認識対象語 60 とを比較し、一致するか否かを音声認識部 31 において判断する。

#### 【0019】

ここで、表示相当領域について説明する。図 4 は、表示相当領域の説明図である。表示相当領域 62 とは、現在の表示画像の表示領域 61 と同じ範囲の領域であって、現在の表示画像を広域表示とし表示スケールを拡大スケールした場合には 1 画面上に表示される領域の一部となり、現在の表示画像を詳細表示とし表示スケールを縮小スケールした場合には数画面分に渡る領域となる。

#### 【0020】

音声認識部 31 は、ステップ ST103 において、これら表示相当領域内の音声認識対象語 60 について、再度の認識処理を行うこととなる。すなわち、音声認識部 31 は、音声認識対象語 60 の認識に失敗した場合（ST102 において「NO」となった場合）、ディスプレイ 40 に現在表示されている音声認識対象語以外の音声認識対象語 60 について、再認識処理を行っていることとなる。より詳しくは、音声認識部 31 は、現在の表示画像の表示領域内に存在し、且つ現在の表示スケールと異なるスケールにしたときに表示対象となる音声認識対象語 60 について、再認識処理を行っていることになる。

#### 【0021】

また、本実施形態では、地図データがメッシュ状に分割されて格納されているため、ステップ ST103 の処理を以下のように行ってもよい。図 5 は、地図データがメッシュ状に分割されて格納されている場合の表示相当領域 62 の説明図である。ここでは、音声認識部 31 は、現在の表示画像の表示領域 61 と重なり合うブロック 63a～63d を表示相当領域 62 として決定している。このため、音声認識部 31 は、表示領域 61 と重なり合うブロック 63a～63d 内に存在し、且つ現在の表示スケールと異なるスケールにしたときに表示対象となる音

声認識対象語 60 について、認識処理を行うこととなる。

#### 【0022】

また、音声認識部 31 は、表示領域 61 と重なり合うブロック 63 a ~ 63 d のうち、所定領域以上（例えば各ブロックの 6 分の 1 以上）重なり合うブロック 63 a, 63 b 内に存在する音声認識対象語 60 について、再認識処理を行うようにしてもよい。

#### 【0023】

再び図 2 を参照して説明する。表示相当領域内にデジタルデータと一致する音声認識対象語 60 が存在する場合（ST103：YES）、処理は ST108 に移行する。一方、表示相当領域内にデジタルデータと一致する音声認識対象語 60 が存在しない場合（ST103：NO）、音声認識部 31 は、車両履歴取得装置 12 から曜日に応じた走行履歴を取得する（ST104）。ここで、曜日に応じた走行履歴について説明する。図 6 は、曜日に応じた走行履歴の説明図である。車両履歴取得装置 12 は、例えば、普段の曜日（月～金曜日）と土日とについて走行距離の平均を求め、記憶している。

#### 【0024】

すなわち、月曜日の総走行距離が 75 km で、火曜日の総走行距離が 65 km で、水曜日の総走行距離が 75 km で、木曜日の総走行距離が 65 km で、金曜日の総走行距離が 70 km である場合、これらの平均を求め、普段の日の走行距離を 70 km とする。また、土曜日の総走行距離が 90 km で、日曜日の総走行距離が 100 km である場合、土日の走行距離を 95 km とする。なお、図 6 では、普段の日の走行距離を 30 km とし、土日の走行距離を 200 km として図示している。

#### 【0025】

再び図 2 を参照して説明する。ステップ ST104 の後、音声認識部 31 は、次の音声認識を行うために、走行履歴または／および土地属性に基づいて拡張領域および拡大スケールの少なくとも一方を決定する（ST105）。

#### 【0026】

具体的に音声認識部 31 は、ステップ ST101 において入力した現在位置情

報と地図データとに基づいて、現在車両が位置している地域の土地属性を求め、土地属性に基づき拡張領域および拡大スケールの少なくとも一方の決定を行う。また、音声認識部 31 は、ステップ 104 において入力した走行履歴に基づき、拡張領域および拡大スケールの少なくとも一方の決定を行う。

#### 【0027】

ここで土地属性とは、例えば、郊外や都心などの地域に関するものである。また、土地属性は、これに限らず、山道や直進道路などの道路に関するものなどであってもよい。

#### 【0028】

その後、音声認識部 31 は、拡大スケールと拡張領域とに基づいて、音声認識処理を行う（ST106）。すなわち、音声認識部 31 は、音声認識対象語 60 の認識に失敗した場合（ST103 において「NO」となった場合）、現在の表示画像の表示領域 61 を拡張させた拡張領域内に存在し、且つ現在の表示スケールを拡大スケールにしたときに表示対象となる音声認識対象語 60 について、再認識処理を行う。

#### 【0029】

ここで、拡張領域および拡大スケールについて、並びにステップ ST106 の処理について説明する。図 7 は、拡張領域および拡大スケールの説明図である。拡張領域 63 とは、例えば、図 7 に示されるように、表示相当領域 62 を拡大させたものである。すなわち、拡張領域 63 は、現在表示されている表示領域 61 よりも広がった領域となる。また、拡大スケールは、図 7 に示すような現在の表示スケールよりも 1 段階以上拡大させたスケールである。なお、ステップ ST106 の処理は、ステップ ST105 の拡大スケールや拡張領域 63 の決定に応じて、数種の処理を行うことが可能となる。

#### 【0030】

図 8 は、ステップ ST106 の処理の一例の説明図である。この例では、走行履歴に基づいて拡張領域 63 を決定し、拡大スケールについては、現在の表示スケールを 1 段階拡大させたものと予め決定している。

#### 【0031】

そして、この例におけるステップ S T 1 0 6 の処理は以下のようにして行われる。すなわち、音声認識部 3 1 は、普段の日には表示相当領域 6 2 内の音声認識対象語 6 0 について再認識処理を行うようにし、土日には拡張領域 6 3 内の音声認識対象語 6 0 について再認識処理を行うようにする。これは、一般的に普段の日が土日の方よりも走行距離が短くなる傾向にあるためである。

#### 【0032】

図 9 は、ステップ S T 1 0 6 の処理の第 2 の例の説明図である。この例では、走行履歴に基づいて拡大スケールを決定し、拡張領域 6 3 については、拡大スケールとしたときにディスプレイ 4 0 に表示される表示領域全体と予め決定している。これも普段の日が土日の方よりも走行距離が短くなる傾向にあるためである。

#### 【0033】

そして、この例におけるステップ S T 1 0 6 の処理は以下のようにして行われる。すなわち、音声認識部 3 1 は、普段の日には、現在の表示スケールよりも 1 段階拡大させた拡大スケールにおいて表示される音声認識対象語 6 0 について再認識処理を行うようにし、土日には、現在の表示スケールよりも 2 段階拡大させた拡大スケールにおいて表示される音声認識対象語 6 0 について再認識処理を行うようにする。

#### 【0034】

また、ステップ S T 1 0 6 の第 3 の例では、走行履歴および土地属性に応じて、拡大スケールおよび拡張領域 6 3 を決定している。そして、この例におけるステップ S T 1 0 6 の処理は以下のようにして行われる。すなわち、音声認識部 3 1 は、走行距離が所定距離以下である場合、自車が郊外を走行中であれば、現在の表示スケールよりも 2 段階拡大された拡大スケール内の音声認識対象語 6 0 について、再認識処理を行う。

#### 【0035】

また、音声認識部 3 1 は、走行距離が所定距離以下である場合、自車が都心を走行中であれば、現在の表示スケールよりも 1 段階拡大された拡大スケール内の音声認識対象語 6 0 について、再認識処理を行う。

**【 0 0 3 6 】**

また、音声認識部 3 1 は、走行距離が所定距離を超える場合、自車位置にかかわらず、現在の表示スケールよりも 2 段階拡大された拡大スケール内の音声認識対象語 6 0 について、再認識処理を行う。ここで、所定距離は例えば 4 0 k m である。

**【 0 0 3 7 】**

図 1 0 は、ステップ S T 1 0 6 の処理の第 4 の例の説明図であり、( a ) は走行履歴に基づく拡張領域 6 3 の決定手法を示し、( b ) は拡大スケールおよび再認識する領域の決定手法を示している。図 1 0 に示す例においても、走行履歴および土地属性に応じて、拡大スケールおよび拡張領域 6 3 が決定されている。そして、この例におけるステップ S T 1 0 6 の処理は以下のようにして行われる。この例において、音声認識部 3 1 は、第 3 の例に代えて、走行距離が所定距離以下であって、且つ自車が都心を走行中の場合には、現在の表示スケールよりも 1 段階拡大された拡大スケールにおいて、表示相当領域 6 2 内の音声認識対象語 6 0 について、再認識処理を行うようにしている。他は第 3 の例と同様である。

**【 0 0 3 8 】**

このように、各第 1 ～ 4 の例のように、ステップ S T 1 0 5 において決定された拡張領域 6 3 と拡大スケールとの一方または双方に基づいて、ステップ S T 1 0 6 の処理が行われる。また、各第 1 ～ 4 の例においてもステップ S T 1 0 3 と同様に、重なり合うブロック 6 3 a ～ 6 3 d 内に存在する音声認識対象語 6 0 について、再認識処理を行ってもよいし、重なり合うブロック 6 3 a ～ 6 3 d のうち、所定領域以上重なり合うものを選択して再認識処理するようにしてもよい。

**【 0 0 3 9 】**

再び図 2 を参照して説明する。デジタルデータと一致する音声認識対象語 6 0 が存在すると判断した場合 ( S T 1 0 6 : Y E S ) 、処理はステップ S T 1 0 8 に移行する。一方、デジタルデータと一致する音声認識対象語 6 0 が存在しないと判断した場合 ( S T 1 0 6 : N O ) 、他のエリアに存在する音声認識対象語 6 0 がデジタルデータと一致するか否か判断する ( S T 1 0 7 ) 。

**【 0 0 4 0 】**



図 11 は、ステップ S T 1 0 7 の処理の説明図である。ステップ S T 1 0 7 において、音声認識部 3 1 は、拡張領域 6 3 内であって表示相当領域 6 1（または表示領域 6 1）を除く領域について、再認識処理を行う。この際、音声認識部 3 1 は、拡大スケールを 1 つ分縮小させたときに表示対象となる音声認識対象語 6 0 について、再認識処理を行う。ここで、音声認識対象語 6 0 とデジタルデータが一致した場合、処理はステップ S T 1 0 8 に移行することとなる。

#### 【0041】

一方、一致しなかった場合、音声認識部 3 1 は、順次スケールの階層を下げていき、再認識処理を行う。そして、全ての階層においてデジタルデータとの一致がなかった場合に、処理はステップ S T 1 0 9 に移行することとなる。

#### 【0042】

すなわち、音声認識部 3 1 は、拡大スケールでの認識処理に失敗した場合（S T 1 0 6 において「NO」となった場合）、拡張領域 6 3 内に存在し、且つ拡大スケールを縮小させた表示スケールで表示対象となる音声認識対象語 6 0 について、再認識処理を行うこととなる。

#### 【0043】

なお、ステップ 1 0 7 の処理においても、ステップ S T 1 0 3，1 0 6 と同様に、ブロックと重なり合う領域について、再認識処理するようにしてもよいし、重なり合うブロックのうち、所定領域以上重なり合うものを選択して再認識処理するようにしてもよい。

#### 【0044】

再び図 2 を参照して説明する。拡大スケールを縮小させた表示スケールのいずれかにおいて、デジタルデータと一致する音声認識対象語 6 0 が存在すると判断した場合（S T 1 0 7：YES）、提示処理部 3 2 は、再認識処理により認識された音声認識対象語 6 0 を含む表示画像をディスプレイ 4 0 に表示させる（S T 1 0 8）。

#### 【0045】

ここで表示制御部 3 2 は、現在表示されている画面内に音声認識対象語 6 0 が存在する場合には、その音声認識対象語 6 0 を強調して表示させるようにし、現

在表示されている画面内に音声認識対象語 60 が存在しない場合には、その音声認識対象語 60 が表示されるようにスケールを変更して表示させる。例えば、図 12 に示すように、「磯子」が画面上に表示されていない場合にユーザが「磯子」を発話すると、提示処理部 32 は「磯子」を含むように、表示スケールを変更してディスプレイ 40 に表示させる。そして、処理はステップ S T 110 に移行する。なお、図中の符号 64 は、元の表示領域である。

#### 【0046】

一方、いずれの階層においても、デジタルデータと一致する音声認識対象語 60 が存在しないと判断した場合（S T 107：NO）、提示処理部 32 は、認識結果をディスプレイ 40 に表示させる。すなわち、再認識処理の対象とされた階層の範囲（スケールの範囲（500m～10km など））をディスプレイ 40 に表示させる（S T 109）。また、この際に、提示処理部 32 は、スピーカ 50 に音声にて、音声認識対象語 60 と一致しなかった旨を報知させるようにする。

#### 【0047】

その後、ナビゲーション装置 1 は、ナビゲーション処理を行う（S T 110）。すなわち、ナビゲーション装置 1 は、ユーザが「〇〇を見る」や「〇〇に行く」などを発話した場合（〇〇には音声認識対象語 60 が入る）、その音声認識対象語 60 が指定する地域をディスプレイ 40 の画面中心に表示させたり、その音声認識対象語 60 が指定する地域を目的地に設定したりする。そして、処理は終了する。

#### 【0048】

このようにして、本実施形態に係るナビゲーション装置 1 では、音声認識部 31 は、音声認識対象語 60 の認識に失敗した場合、ディスプレイ 40 に現在表示されている音声認識対象語以外の音声認識対象語 60 について、再認識処理を行う。具体的には、表示領域 61 内に存在し、且つ現在の表示スケールと異なるスケールにしたときに表示対象となる音声認識対象語 60 について、再認識処理を行う。このため、現在の表示スケールにおいて表示されていない音声認識対象語 60 がユーザにより発話されても、その音声認識対象語 60 について認識することが可能となる。従って、音声認識対象語 60 の指定を容易に行うことができる

。

#### 【0049】

また、通常のナビゲーション装置では、音声認識対象語 60 が地域等の或る一点に設定されている。このため、地域の一部が表示されているにもかかわらず、その一点が表示されていないと音声認識対象語 60 も表示されないこととなり、音声入力に支障を来してしまうことがある。ところが、本実施形態では、拡張領域 63 内に存在し、且つ現在の表示スケールを拡大スケールにしたときに表示対象となる音声認識対象語 60 についても、音声認識部 31 が認識処理を行うので、上記問題は発生せず、音声認識対象語 60 の指定をより容易に行うことができる。

#### 【0050】

また、音声認識部 31 は、走行履歴に応じて、拡張領域 63 および拡大スケールの少なくとも一方を決定するので、例えば、この走行履歴を曜日に区分けして履歴として残しておくことで、曜日に応じた適切な再認識処理が可能となり、より効率の良い音声認識が可能となる。

#### 【0051】

また、音声認識部 31 は、車両の現在位置の土地属性に応じて、拡張領域 63 および拡大スケールの少なくとも一方を決定するので、車両の現在位置（都会や郊外など）に応じた再認識処理が可能となり、より効率の良い音声認識が可能となる。

#### 【0052】

また、音声認識部 31 は、拡張領域 63 内に存在し、且つ拡大スケールを縮小させた表示スケールで表示対象となる音声認識対象語 60 について、認識処理を行う。具体的には、比較的有名な山や建物等が主に表示される広域表示から、より細かな表示を行う詳細表示までの音声認識対象語 60 を、拡張領域 63 内で音声認識するととなる。従って、広範囲且つ多階層に渡る再認識処理を行うことができ、音声認識対象語 60 の認識精度を高めることができる。

#### 【0053】

また、音声認識部 31 は、表示領域 61 と重なり合うブロック 63a～63d

内に存在し、且つ現在の表示スケールと異なるスケールにしたときに表示対象となる音声認識対象語 6 0 について、再認識処理を行うので、データをブロック単位で切り出しを行うことで、地図データから音声認識対象語 6 0 を個別に切り出す場合に比して、処理の高速化を図ることができる。また、拡張領域 6 3 と重なり合うブロック 6 3 a ~ 6 3 d 内の音声認識対象語 6 0 について再認識処理を行う場合も、同様に処理の高速化を図ることができる。

#### 【 0 0 5 4 】

また、音声認識部 3 1 は、表示領域 6 1 または拡張領域 6 3 と重なり合うブロック 6 3 a ~ 6 3 d のうち、所定領域以上重なり合うブロック 6 3 a , 6 3 d 内に存在する音声認識対象語 6 0 について、認識処理を行うので、所定領域未満しか重ならないブロックについて再認識処理が省略され、処理のさらなる高速化を図ることができる。

#### 【 0 0 5 5 】

また、提示処理部 3 2 は、再認識処理の対象とされた表示スケールの範囲をディスプレイ 4 0 に表示させるので、例えば、ユーザが発話した語が音声認識されなかった場合には、ユーザは、再認識処理の対象とされた表示スケールの範囲を知ることで、再認識の対象とされなかった範囲からユーザが発話した語を探すことが可能となり、利便性を向上させることができる。

#### 【 0 0 5 6 】

また、提示処理部 3 2 は、再認識処理により認識された音声認識対象語 6 0 を含む表示画像をディスプレイ 4 0 に表示させるので、ユーザに位置確認させることとなり、利便性を向上させることができる。特に、音声認識対象語 6 0 の位置に加え、車両の現在位置を含むようにしてディスプレイ 4 0 に表示させることで、自車位置とユーザが指定したい位置までの距離をも確認できるようになり、より一層の利便性を向上させることができる。

#### 【 0 0 5 7 】

なお、本発明は、上記の実施形態に限られるものではない。例えば、上記実施形態では、複数回再認識処理（S T 1 0 3 , S T 1 0 6 , S T 1 0 7）を行っているが、いずれか 1 回だけ行うようにしてもよく、また、ステップ S T 1 0 6 各

例の処理を補完の意味でいずれか 2 つ以上行うようにしてもよい。

**【図面の簡単な説明】**

**【図 1】**

本発明の実施形態に係るナビゲーション装置の構成図である。

**【図 2】**

本実施形態に係るナビゲーション装置 1 の動作を示すフローチャートである。

**【図 3】**

画像内に存在する音声認識対象語の説明図である。

**【図 4】**

表示相当領域の説明図である。

**【図 5】**

地図データがメッシュ状に格納されている場合の表示相当領域 6 2 の説明図である。

**【図 6】**

曜日に応じた走行履歴の説明図である。

**【図 7】**

拡張領域および拡大スケールの説明図である。

**【図 8】**

図 2 に示すステップ S T 1 0 6 の処理の説明図である。

**【図 9】**

図 2 に示すステップ S T 1 0 6 の処理の第 2 の例の説明図である。

**【図 1 0】**

図 2 に示すステップ S T 1 0 6 の処理の第 4 の例の説明図であり、（a）は走行履歴に基づく拡張領域 6 3 の決定手法を示し、（b）は拡大スケールおよび再認識する領域の決定手法を示している。

**【図 1 1】**

図 2 に示すステップ S T 1 0 7 の処理の説明図である。

**【図 1 2】**

図 2 に示すステップ S T 1 0 8 の処理により表示される画像の一例の説明図で

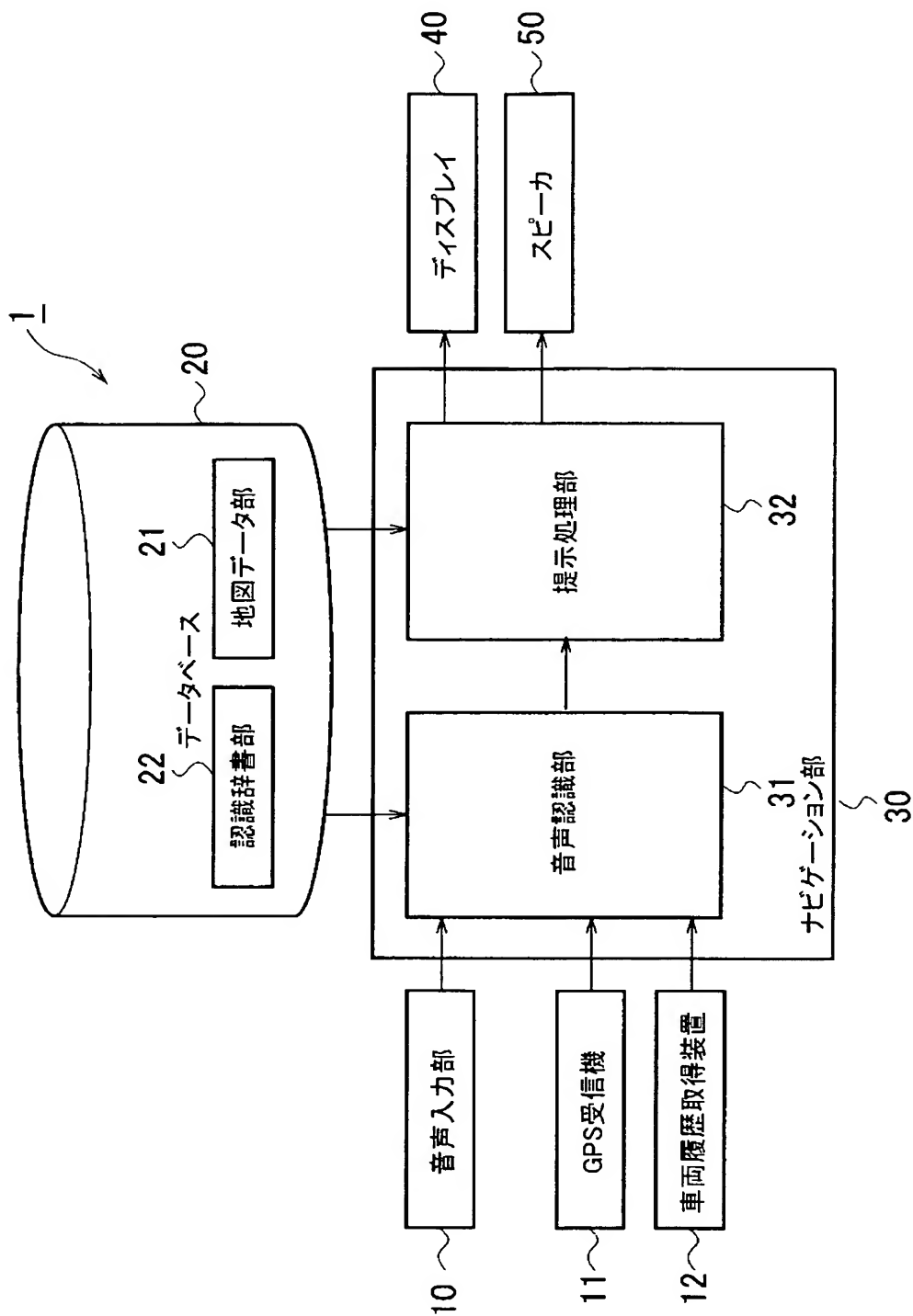
ある。

【符号の説明】

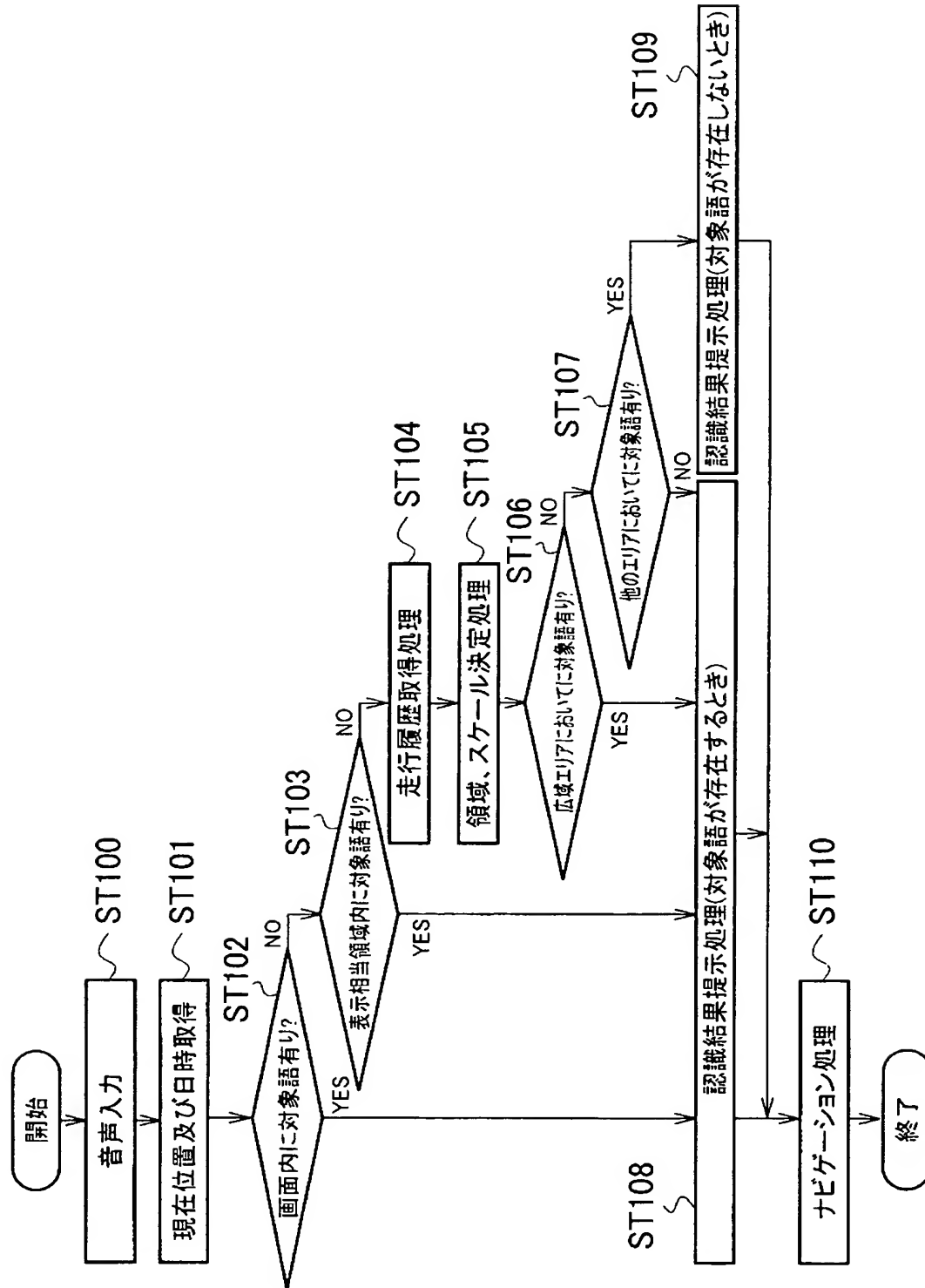
- 2 1 地図データ部（記憶手段）
- 3 1 音声認識部（音声認識手段）
- 3 2 提示処理部（表示制御手段）
- 4 0 ディスプレイ（表示手段）
- 6 0 音声認識対象語
- 6 1 表示領域
- 6 3 拡張領域

【書類名】 図面

【図 1】

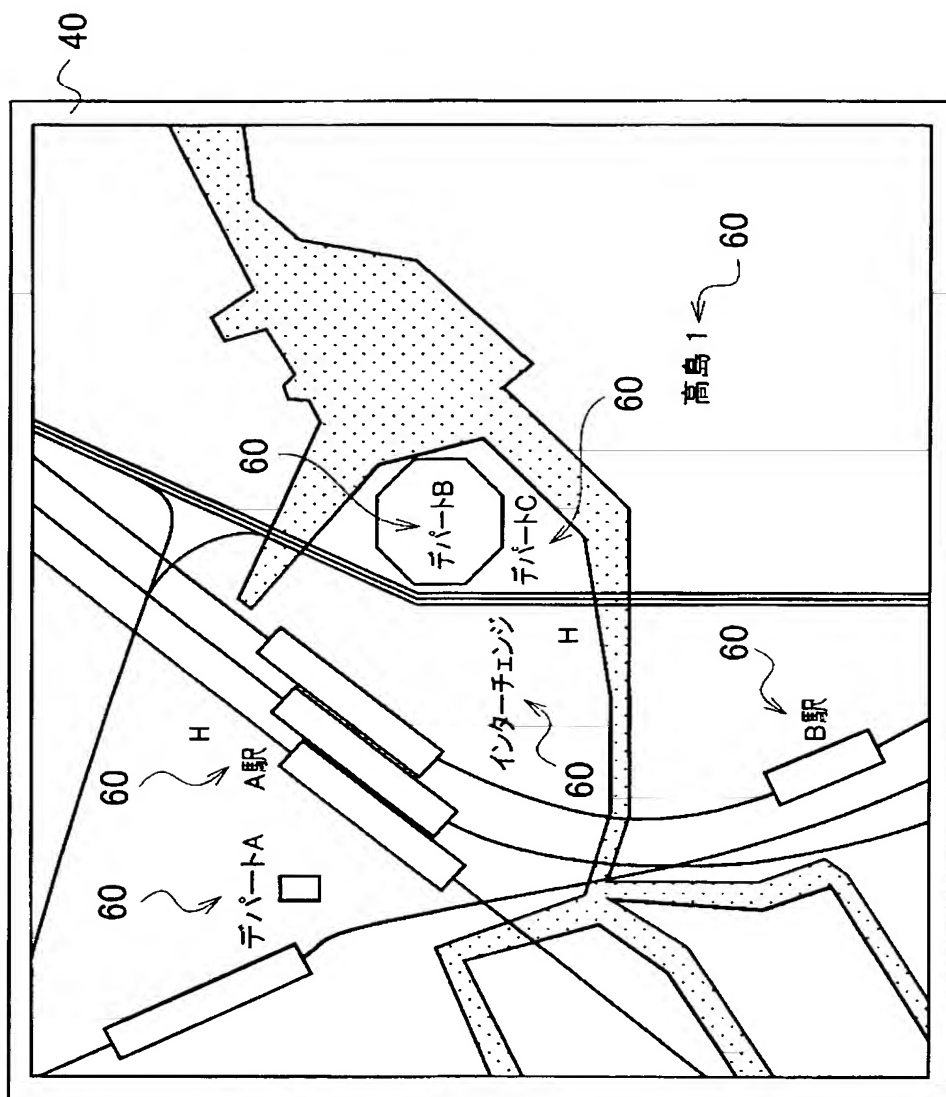


【図 2】

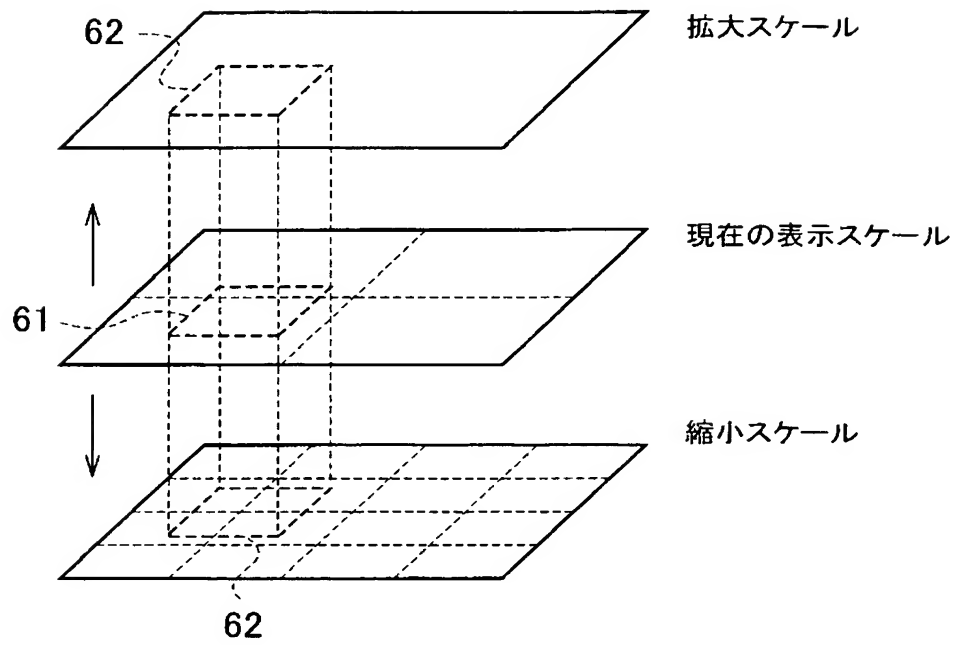




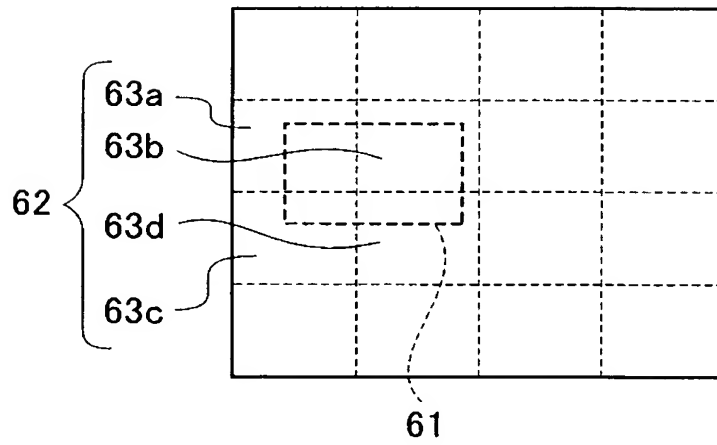
【図3】



【図 4】



【図 5】

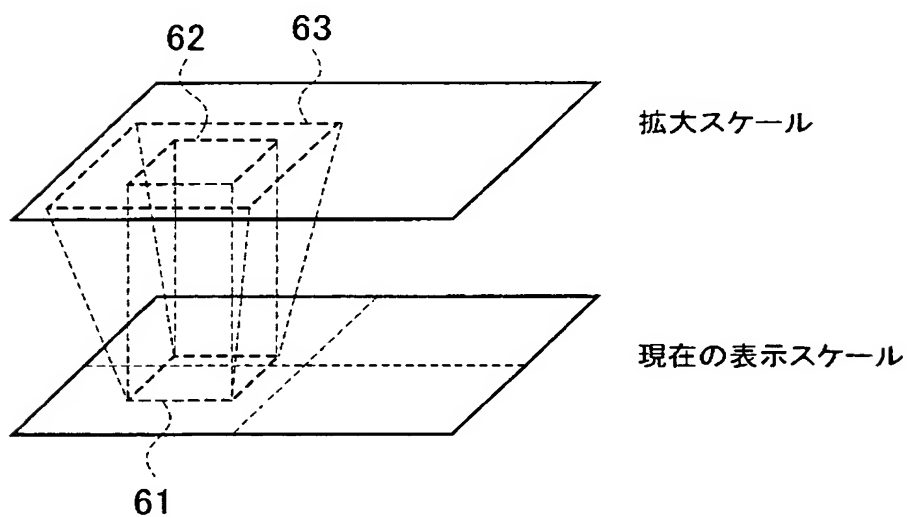


【図 6】

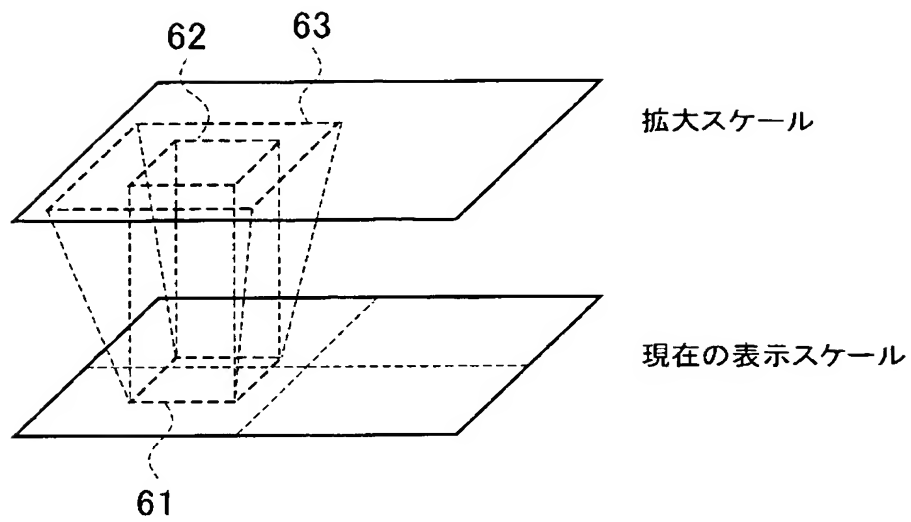
走行履歴格納(例)

曜日	曜日ごとの 距離の平均
普段の日 (月～金)	30km
土日	200km

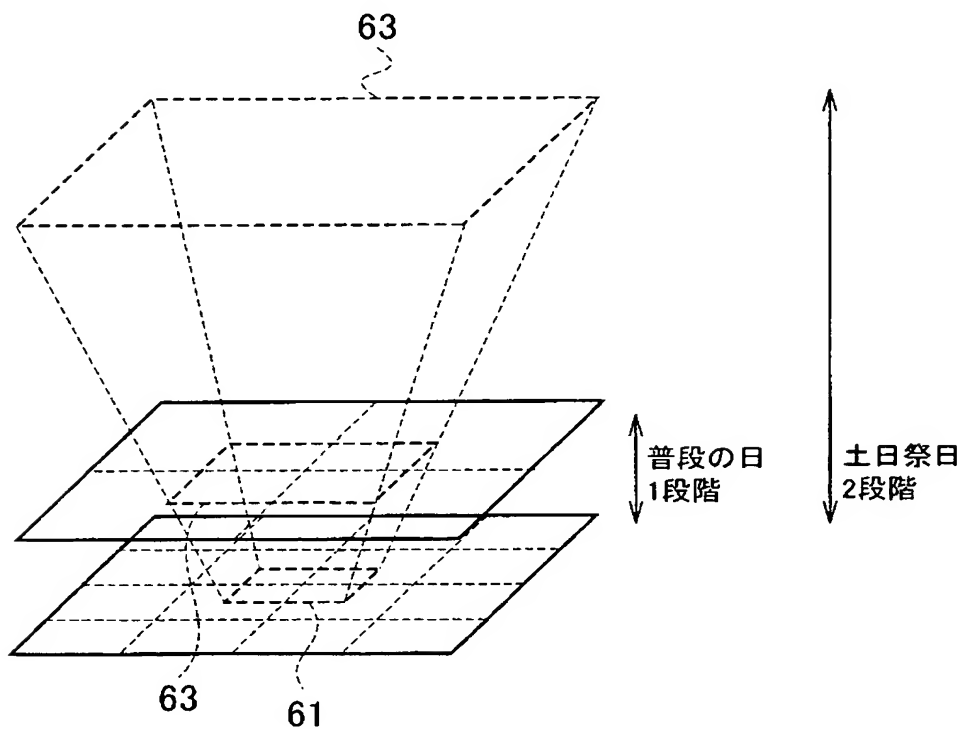
【図 7】



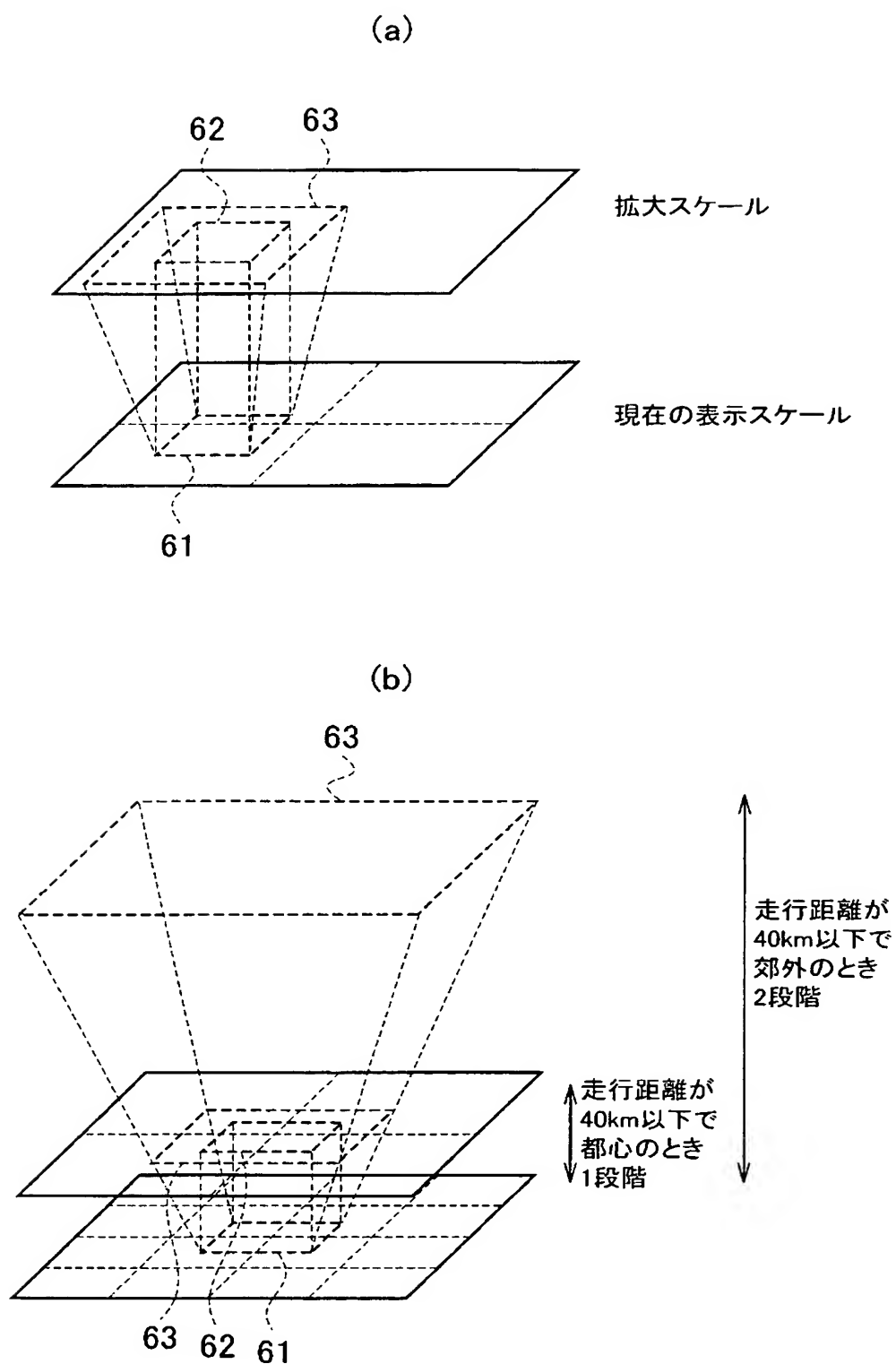
【図 8】



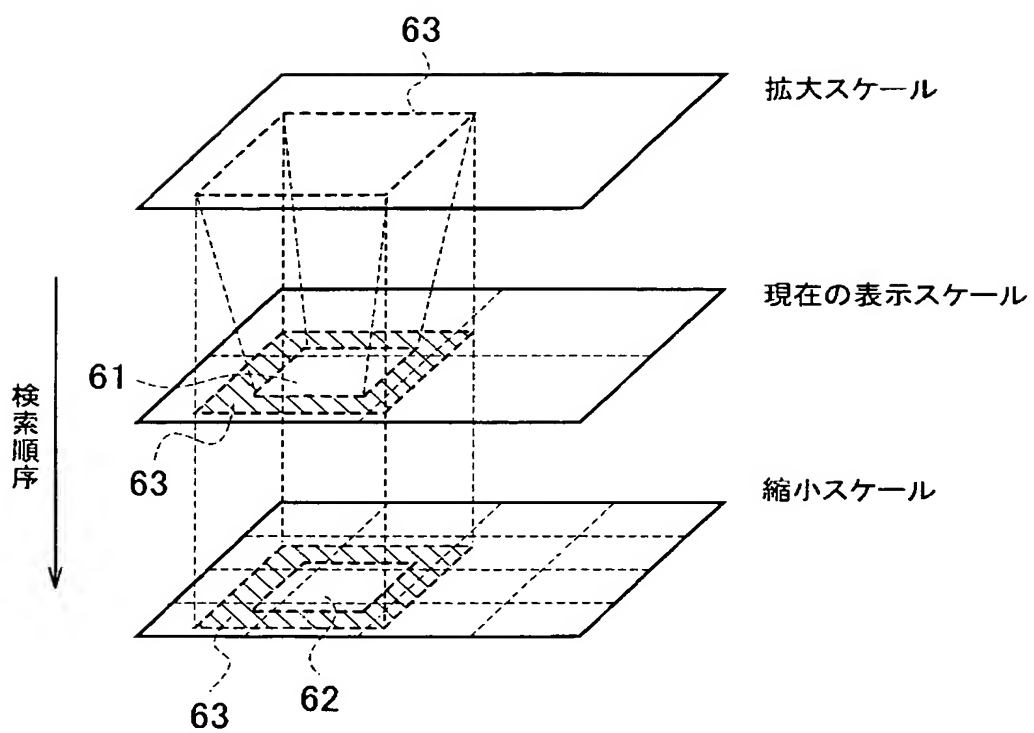
【図 9】



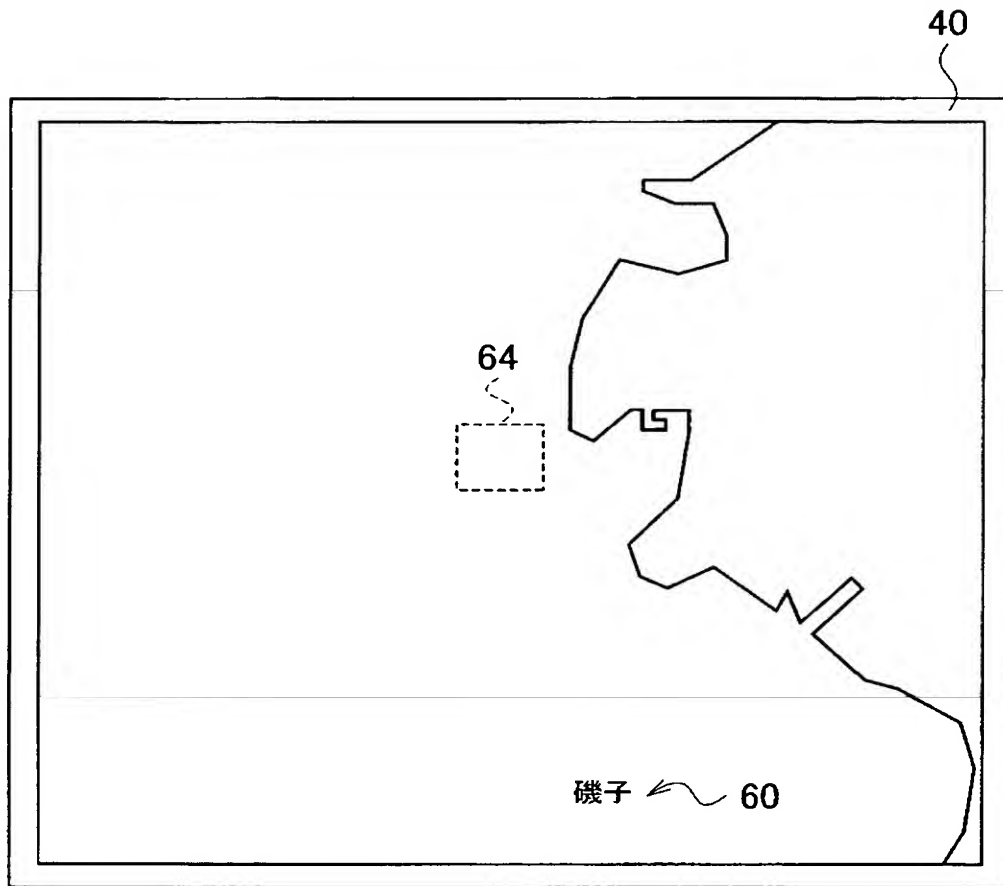
【図 10】



【図 11】



【図 12】



【書類名】 要約書

【要約】

【課題】 音声認識対象語の指定を容易に行うことが可能なナビゲーション装置を提供する。

【解決手段】 車両に搭載され、車両の乗員に対し目的地までの経路情報をディスプレイ 4 0 により表示するナビゲーション装置 1 であって、音声認識部 3 1 は、音声認識の対象となり且つディスプレイ 4 0 に表示される音声認識対象語 6 0 の音声入力を認識し、提示処理部 3 2 は、音声認識部 3 1 により音声認識対象語 6 0 が認識された場合、その認識内容に基づいて所定の表示画像をディスプレイ 4 0 に表示させ、さらに、音声認識部 3 1 は、音声認識対象語 6 0 の認識に失敗した場合、ディスプレイ 4 0 に現在表示されている音声認識対象語以外の音声認識対象語 6 0 について、1 または複数回の再認識処理を行う。

【選択図】 図 1



特願 2 0 0 2 - 3 2 9 5 5 4

出 願 人 履 歴 情 報

識別番号

[ 0 0 0 0 0 3 9 9 7 ]

1 . 変更年月日

1 9 9 0 年 8 月 3 1 日

[変更理由]

新規登録

住 所

神奈川県横浜市神奈川区宝町 2 番地

氏 名

日産自動車株式会社